

Berechenbarkeitstheorie

Prof. Dr. Christoph Walther / Nathan Wasser
 Technische Universität Darmstadt — Sommersemester 2011

Lösungsvorschlag zu Übung 8

Lösungsvorschlag

Aufgabe 8.1 (Turingmaschine)

- Geben Sie eine Turingmaschine $TM_{SUCC} = (Z, z_{start}, z_{stop}, \{O, I, \square\}, \square, \{O, I\}, \delta)$ an, die die Nachfolgefunktion S berechnet, d. h. $\phi_{TM_{SUCC}}(dual(n)) = dual(n + 1)$

Lösungsvorschlag

Die Turingmaschine mit $Z := \{z_{start}, z_{add}, z_{done}, z_{stop}\}$ und δ definiert durch das folgende Turingprogramm berechnet die Nachfolgefunktion.

z_{start}	O		z_{start}	O	\hookrightarrow	z_{add}	O		z_{done}	I	\leftarrow	z_{done}	O		z_{done}	O	\leftarrow
z_{start}	I		z_{start}	I	\hookrightarrow	z_{add}	I		z_{add}	O	\leftarrow	z_{done}	I		z_{done}	I	\leftarrow
z_{start}	\square		z_{add}	\square	\leftarrow	z_{add}	\square		z_{stop}	I	\circlearrowright	z_{done}	\square		z_{stop}	\square	\hookrightarrow

Im Startzustand überliest die TM die Eingabe, um den Lesekopf nach Einlesen des ersten \square im Zustand z_{add} auf dem Ende der Eingabe zu positionieren. Im Zustand z_{add} wird nun vom Ende der Eingabe jede I durch eine O ersetzt. Wird eine O gelesen, wird eine I geschrieben und in den Zustand z_{done} gewechselt, so dass der Lesekopf im Endzustand am Anfang der Eingabe positioniert wird. Enthält die Eingabe keine O , so wird im Zustand z_{add} das führende \square durch eine I ersetzt und an dieser Position in den Endzustand gegangen.

- Geben Sie eine Turingmaschine $TM_{half} = (Z, z_{start}, z_{stop}, \{O, I, \square\}, \square, \{O, I\}, \delta)$ mit

$$\phi_{TM_{half}}(dual(n)) = dual\left(\left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor\right)$$

an.

Lösungsvorschlag

Für die Turingmaschine TM_{half} mit $Z := \{z_{start}, z_{\square}, z_{done}, z_{stop}\}$ und δ definiert durch das folgende Turingprogramm gilt

$$\phi_{TM_{half}}(dual(n)) = dual\left(\left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor\right)$$

z_{start}	O		z_{start}	O	\hookrightarrow	z_{\square}	O		z_{done}	\square	\leftarrow	z_{done}	O		z_{done}	O	\leftarrow
z_{start}	I		z_{start}	I	\hookrightarrow	z_{\square}	I		z_{done}	\square	\leftarrow	z_{done}	I		z_{done}	I	\leftarrow
z_{start}	\square		z_{\square}	\square	\leftarrow	z_{\square}	\square		z_{stop}	\square	\circlearrowright	z_{done}	\square		z_{stop}	\square	\hookrightarrow

Nach Überlesen der Eingabe im Zustand z_{start} wird im Zustand z_{\square} die letzte binäre Ziffer durch ein \square ersetzt. Dies entspricht genau der nach unten gerundeten Division durch 2. Anschließend wird im Zustand z_{done} noch die Position zurück an den Anfang der Eingabe gesetzt und dann in den Zustand z_{stop} gegangen.

3. Geben Sie eine Turingmaschine $TM_{\omega} = (Z, z_{start}, z_{stop}, \{0, 1, \square\}, \square, \{0, 1\}, \delta)$ mit

$$\phi_{TM_{\omega}}(dual(n)) = \perp$$

an.

Lösungsvorschlag

Für die Turingmaschine TM_{ω} mit $Z := \{z_{start}, z_{stop}\}$ und δ definiert durch das folgende Turingprogramm gilt

$$\phi_{TM_{\omega}}(dual(n)) = \perp$$

z_{start}	0	z_{start}	0	↻
z_{start}	1	z_{start}	1	↻
z_{start}	□	z_{start}	□	↻

Im Zustand z_{start} bleibt die Maschine in einer Endlosschleife stehen, es gibt keine Endkonfiguration, also ist die Ausgabe der Maschine undefiniert.

4. Geben Sie eine Turingmaschine $TM_4 = (Z, z_{start}, z_{stop}, \{0, 1, \square\}, \square, \{0, 1\}, \delta)$ mit

$$\phi_{TM_4}(dual(n)) = \begin{cases} dual\left(\frac{n}{4}\right) & , \text{ falls } n \text{ durch } 4 \text{ teilbar ist} \\ \perp & , \text{ sonst} \end{cases}$$

an.

Lösungsvorschlag

Für die Turingmaschine TM_4 mit $Z := \{z_{start}, z_1, z_2, z_{back}, z_{stop}\}$ und δ definiert durch das folgende Turingprogramm gilt

$$\phi_{TM_4}(dual(n)) = \begin{cases} dual\left(\frac{n}{4}\right) & , \text{ falls } n \text{ durch } 4 \text{ teilbar ist} \\ \perp & , \text{ sonst} \end{cases}$$

z_{start}	0	z_{start}	0	↔	z_1	0	z_2	□	←	z_2	0	z_{back}	□	←
z_{start}	1	z_{start}	1	↔	z_1	1	z_2	1	↻	z_2	1	z_2	1	↻
z_{start}	□	z_1	□	←	z_1	□	z_1	□	↻	z_2	□	z_2	□	↻
z_{back}	0	z_{back}	0	←										
z_{back}	1	z_{back}	1	←										
z_{back}	□	z_{stop}	□	↔										

In z_{start} wird zunächst die Eingabe überlesen, dann wird in den Zuständen z_1 und z_2 überprüft, ob die Zahl ein- oder zweimal durch zwei teilbar ist, also ob an der letzten und vorletzten

Stelle jeweils eine \mathcal{O} steht. Ist dies der Fall, so wird bei der Prüfung bereits die \mathcal{O} durch ein \square ersetzt, durch entfernen der beiden letzten \mathcal{O} wird also die Division durch 4 realisiert. Scheitert einer der Tests, so läuft die Maschine in eine Endlosschleife, um das Ergebnis undefiniert zu lassen.